

# Architecture des systèmes à processeur

Prof. Géraldine Conti

Basé sur les cours des Profs. Sanchez, Starkier, Mosqueron et Dassatti

1

## Types de parallélisme

- **Bit-level** parallelism
  - Augmenter la taille des mots
  - 64 bits (mais DDR2 de 256 bits)
- **Instruction level** parallelism
  - Pipeline
  - Superscalar
  - VLIW
- **Data** parallelism
  - Traitement vectoriel, images, matrices
- **Task (thread)** parallelism
  - Simultaneous Multithreading

**CISC vs RISC vs SS vs VLIW**

	CISC	RISC	Superscalar	VLIW
<b>Instruction size</b>	variable size	fixed size	fixed size	fixed size (but large)
<b>Instruction format</b>	variable format	fixed format	fixed format	fixed format
<b>Registers</b>	few, some special	many GP	GP and rename (RUU)	many, many GP
<b>Memory reference</b>	embedded in many instr's	load/store	load/store	load/store
<b>Key Issues</b>	decode complexity	data forwarding, hazards	hardware dependency resolution	code scheduling, (compiler)
<b>Instruction flow</b>				

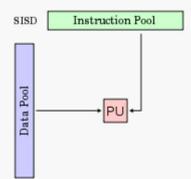
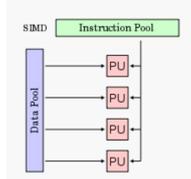
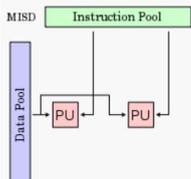
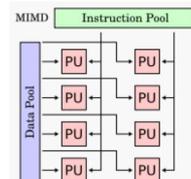
2

## Taxonomie de Flynn (1966)

	Single Data	Multiple Data
Single Instruction	SISD	SIMD
Multiple Instruction	MISD	MIMD

3

## Taxonomie de Flynn (1966)

	Single Data	Multiple Data
Single Instruction	 <p>SISD</p>	 <p>SIMD</p>
Multiple Instruction	 <p>MISD</p>	 <p>MIMD</p>

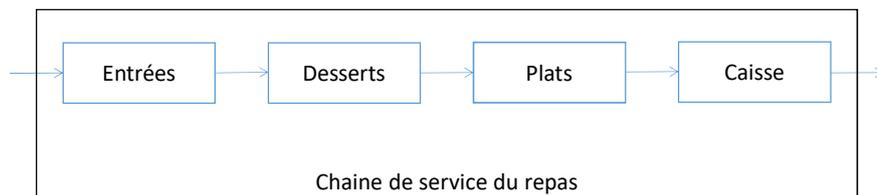
4

## Taxonomie de Flynn (1966)

	Single Data	Multiple Data
Single Instruction		
Multiple Instruction	Rarement utilisé (traitement du signal)	

5

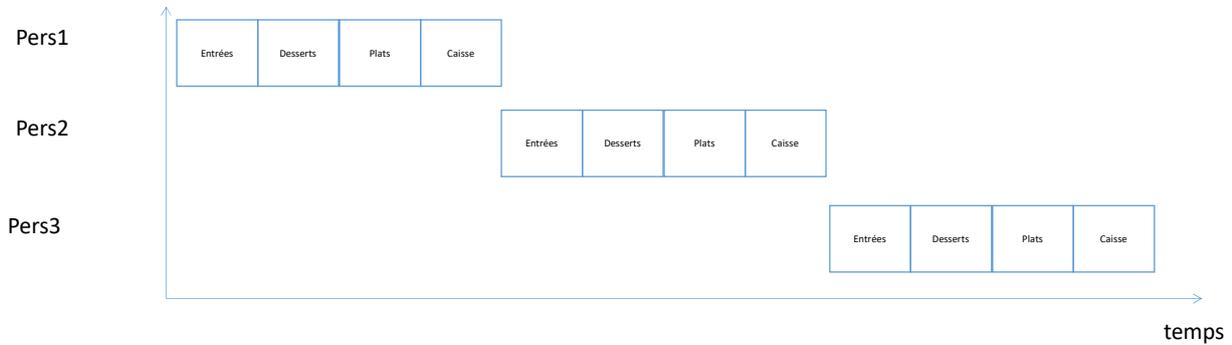
## Exemple : restaurant universitaire



Dans l'ordre, nous devons passer devant ces 4 éléments

7

## Exemple : restaurant universitaire

1<sup>er</sup> mode

$T_e$  = temps de passage à chaque étape

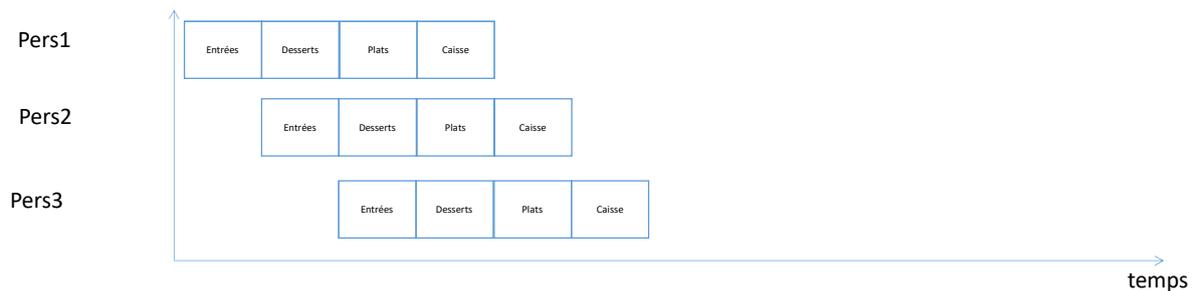
$T_p = n * T_e$  = temps de passage pour n étapes

$T_t = m * T_p$  = temps total pour m personnes

$$\Rightarrow T_t = n * m * T_e$$

8

## Exemple : restaurant universitaire

2<sup>e</sup> mode

$T_e$  = temps de passage à chaque étape

$T_p = n * T_e$  = temps de passage pour n étapes = temps de passage de la 1ere personne

$T_t =$

$$\Rightarrow T_t = f(n, m, T_e) =$$

9

## Exemple : restaurant universitaire

- 3 personnes,  $T_e=10s$ , temps total =

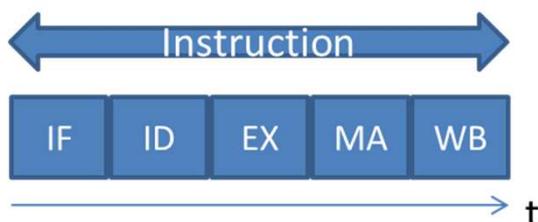
Passage séquentiel	Pipeline

- Intérêts du 2e mode :
  - Plusieurs personnes se servent en même temps.
  - Gain de temps : plus de personnes passent pendant une même durée.
  - Meilleure gestion des éléments : toujours utilisés.
- Inconvénients du 2e mode :

11

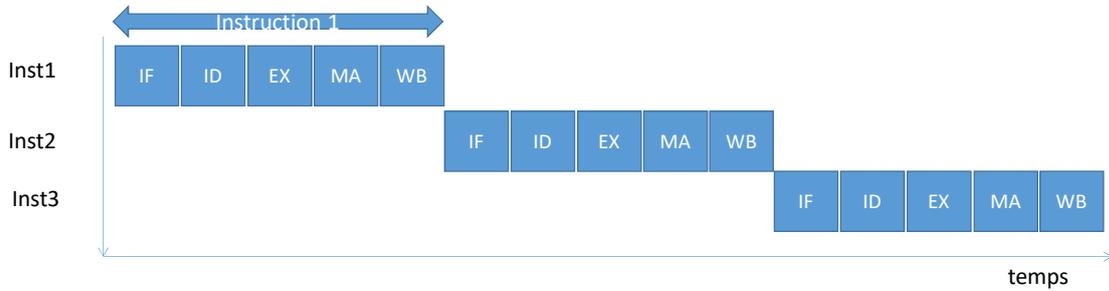
## Jeu d'instructions

- Découpage d'une instruction dans le cas d'un processeur MIPS.
  - En sous parties élémentaires.
  - En relation avec les étapes de traitement de l'instruction.



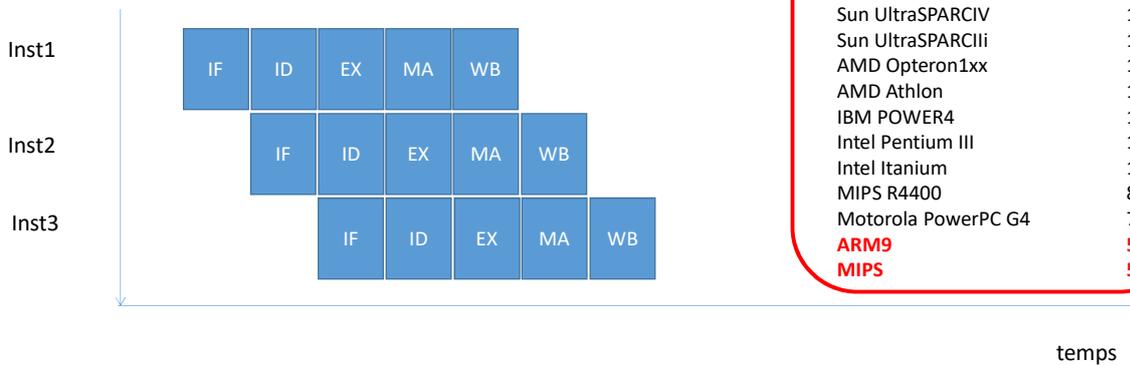
Fetch	Recherche d'instruction
Decode	décodage de l'instruction et lecture des registres opérands
Execute	exécution de l'opération ou calcul de l'adresse de mémoire
Memory	accès de la mémoire ou écriture dans le PC de l'adresse de saut
Write Back	écriture dans un registre du résultat de l'opération

## Traitement non-pipeliné (séquentiel)



14

## Pipeline

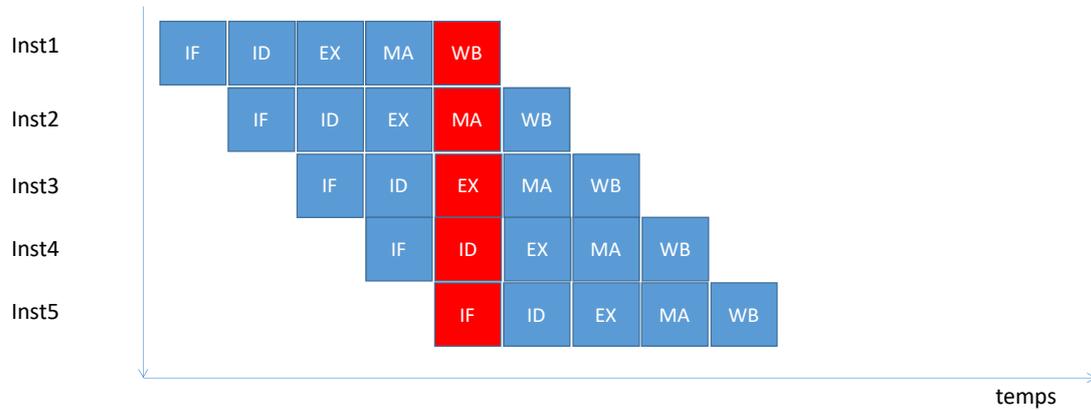


Intel Pentium 4 Prescott	31
Intel Pentium 4	20
AMD K10	16
IBM POWER5	16
IBM PowerPC 970	16
Intel Core2 Duo	14
Intel Pentium II	14
Sun UltraSPARCIV	14
Sun UltraSPARCIi	14
AMD Opteron1xx	12
AMD Athlon	12
IBM POWER4	12
Intel Pentium III	10
Intel Itanium	10
MIPS R4400	8
Motorola PowerPC G4	7
<b>ARM9</b>	<b>5</b>
<b>MIPS</b>	<b>5</b>

Exemple de pipeline à 3 niveaux : Fetch, Decode, Execute

15

## Parallélisme d'instructions : 5 étages

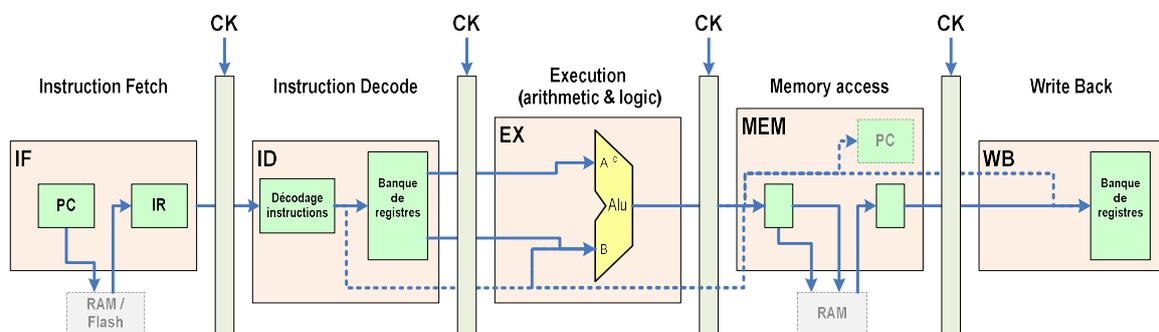


*Comment peut-on l'implémenter ?*

16

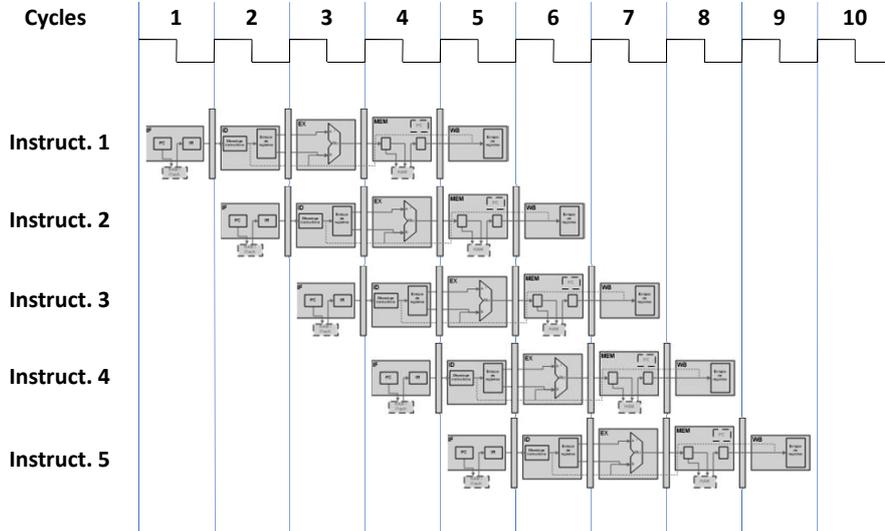
## Pipeline à 5 niveaux

- Chaque étage est **isolé par un registre**
- Temps de cycle identique pour chaque étape (ou phase)
- Les traitements 1, 2, 3, 4 et 5 s'effectuent en parallèle



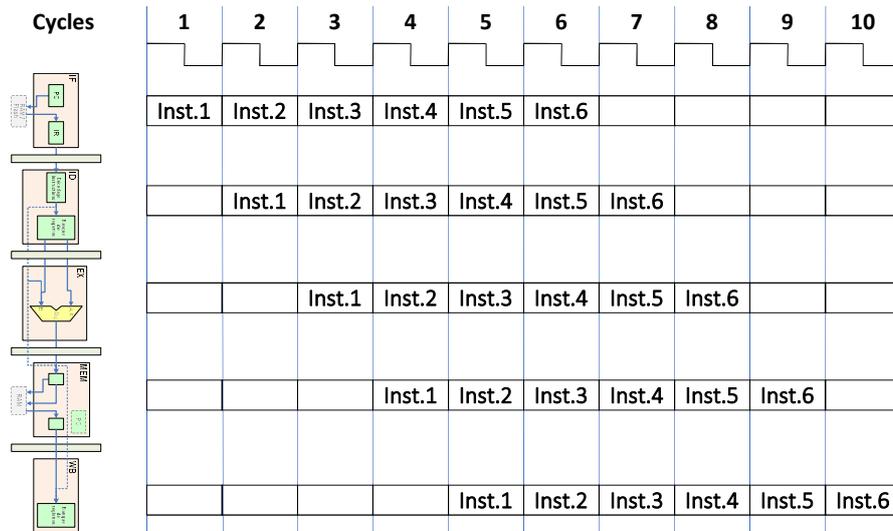
17

# Pipeline à 5 niveaux



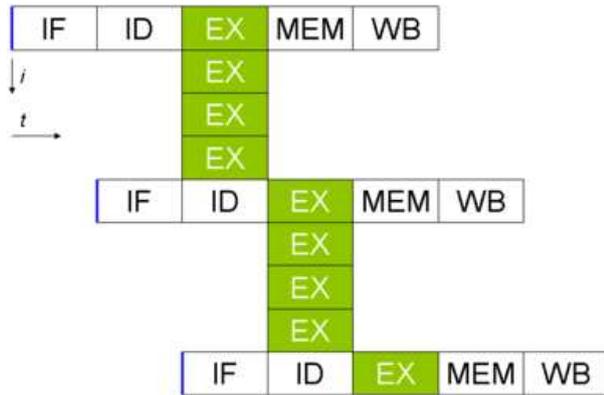
18

# Pipeline à 5 niveaux

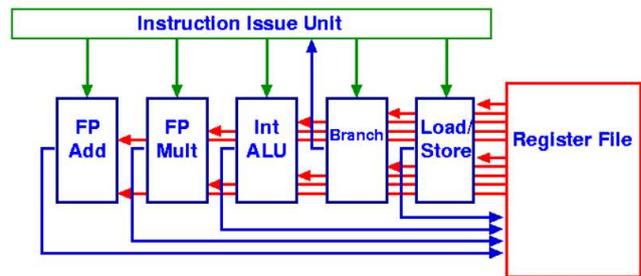


19

# Architecture VLIW



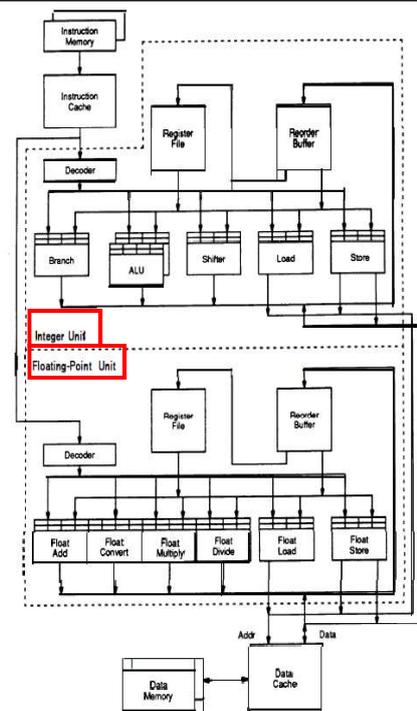
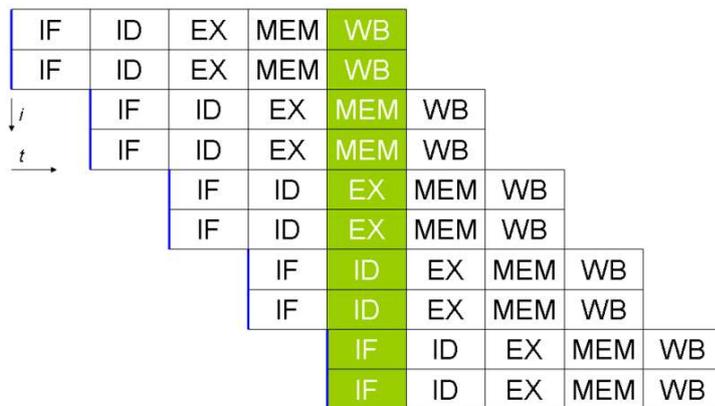
Instruction Format



20

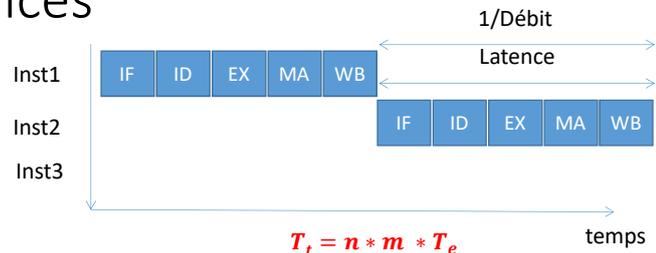
# Architecture Superscalaire

- Traitement simultané de plusieurs instructions



## Calcul de performances

- **Latence** : temps écoulé entre le début et la fin d'exécution de la tâche (instruction).

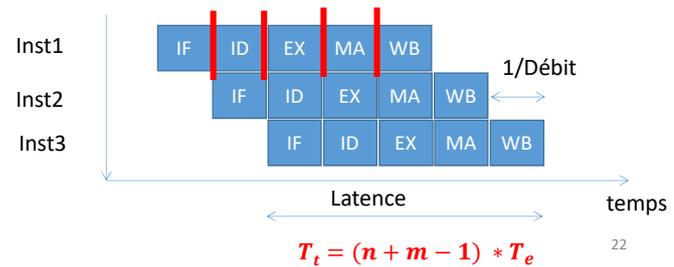


- **Débit**: nombre d'opérations (tâches, instructions) exécutées par unités de temps.

$D = \frac{1}{T_{exi}}$ , avec  $T_{exi} = \frac{T_t}{m}$ , temps exécution total ramené à 1 instruction:

$$D = \frac{m}{(n + m - 1) * T_e} \approx \frac{1}{T_e}$$

Cycle machine



22

## Calcul de performances

- **Accélération**: nombre de fois plus vite qu'en séquentiel.

$$A = \frac{T_{seq}}{T_{pip}} = \frac{m * n * T_e}{(n + m - 1) * T_e} = \frac{m * n}{n + m - 1} \sim n \text{ (pour } m \text{ très grand)}$$

23

# Pipeline : Aléas

## Aléas

### Types d'aléas

#### Résolution d'aléas

Forwarding/bypassing

Ordonnancement dynamique

Scoreboarding

Méthode de Tomasulo

Arrêt de pipeline

Prédiction dynamique de  
branchement

24

## Problèmes des architectures pipelinées (aléas)

- Les aléas sont inhérents au *parallélisme*
- **Aléas structurels**
  - conflits d'accès aux ressources
- **Aléas de données**
  - modification de l'ordre d'accès aux opérandes
- **Aléas de contrôle**
  - décision de branchement

25

## Dépendance de données

- **RAW (read after write):**

L'instruction n+x lit une source modifiée par l'instruction n

```
ADD R1, R2, R3
SUB R5, R1, #2
```

```
R1 = R2 + R3
R5 = R1 - 2
```

- **WAR (write after read):**

L'instruction n+x écrit dans une destination que l'instruction n utilise comme source

```
ADD R1, R2, R3
SUB R2, R4, #2
```

```
R1 = R2 + R3
R2 = R4 - 2
```

- **WAW (write after write):**

L'instruction n+x écrit dans une destination et l'instruction n écrit dans cette même destination.

```
ADD R1, R2, R3
AND R5, R1, R2
SUB R1, R4, #2
```

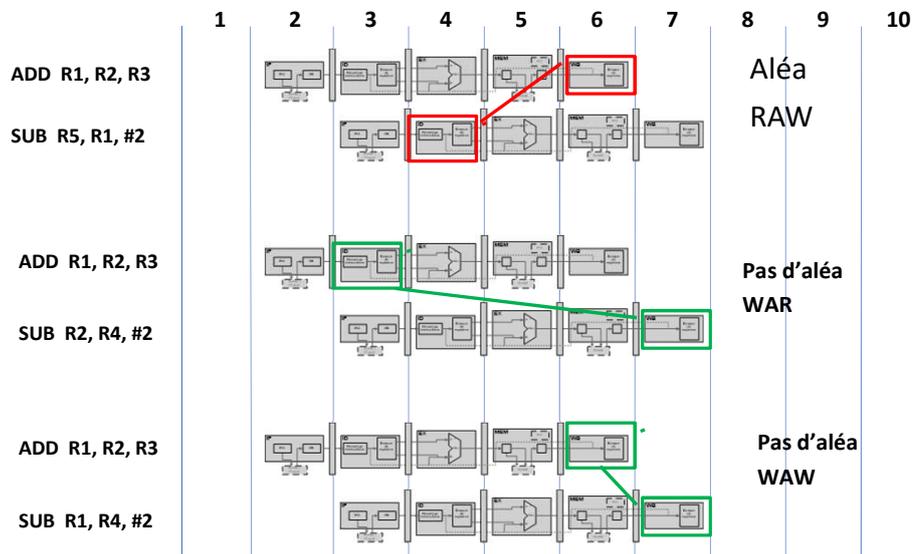
```
R1 = R2 + R3
R1 = R4 - 2
```

26

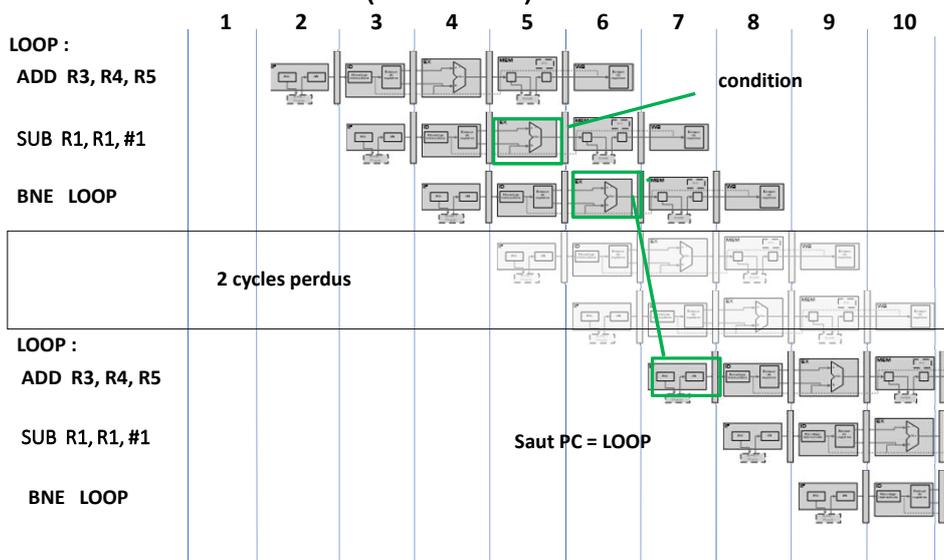
## Exercice : indiquer les dépendances de type :

RAW	WAR	WAW
1 LDR R1, [R0]	1 LDR R1, [R0]	1 LDR R1, [R0]
2 LDR R2, [R1]	2 LDR R2, [R1]	2 LDR R2, [R1]
3 ADD R6, R5, R4	3 ADD R6, R5, R4	3 ADD R6, R5, R4
4 ADD R3, R1, R2	4 ADD R3, R1, R2	4 ADD R3, R1, R2
5 LDR R4, [R6]	5 LDR R4, [R6]	5 LDR R4, [R6]
6 SUB R2, R0, R4	6 SUB R2, R0, R4	6 SUB R2, R0, R4
7 ADD R7, R1, 4	7 ADD R7, R1, 4	7 ADD R7, R1, 4
8 ADD R4, R1, R3	8 ADD R4, R1, R3	8 ADD R4, R1, R3
9 SUB R6, R7, R4	9 SUB R6, R7, R4	9 SUB R6, R7, R4

## Aléas de données (ARM9)



## Aléas de contrôle (ARM9)



# Résolution d'aléas

## Aléas

Aléas de données

Aléas de contrôle

### Résolution d'aléas

Arrêt de pipeline

Forwarding/bypassing

Ordonnancement dynamique

Scoreboarding

Méthode de Tomasulo

Prédiction dynamique de  
branchement

32

## 1. Arrêt de pipeline (hardware/software)

- Méthodes simples (et pénalisantes) :
  - **Hardware**: arrêter le pipeline (stall / break)
  - **Software** : insérer des NOPs (no opération)
- Calcul de la pénalité et de l'IPC (nombre d'instruction par cycle)
- **Exemple** :
  - Arrêt de 3 cycles pour 20% des instructions
  - $IPC = 1 / (0.8 \times 1 + 0.2 \times 4) = 0.625$  instructions par cycle

33

## 1. Arrêt de pipeline (hardware/software)

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
ADD R1, R2, R3	IF	ID	EX	MEM	WB					
SUB R5, R1, #2		IF	ID	ID	ID	ID	EX	MEM	WB	
ADD R1, R2, R3	IF	ID	EX	MEM	WB					
NOP		IF	ID	EX	MEM	WB				
NOP			IF	ID	EX	MEM	WB			
NOP				IF	ID	EX	MEM	WB		
SUB R5, R1, #2					IF	ID	EX	MEM	WB	

34

## Exercice : Arrêt de pipeline

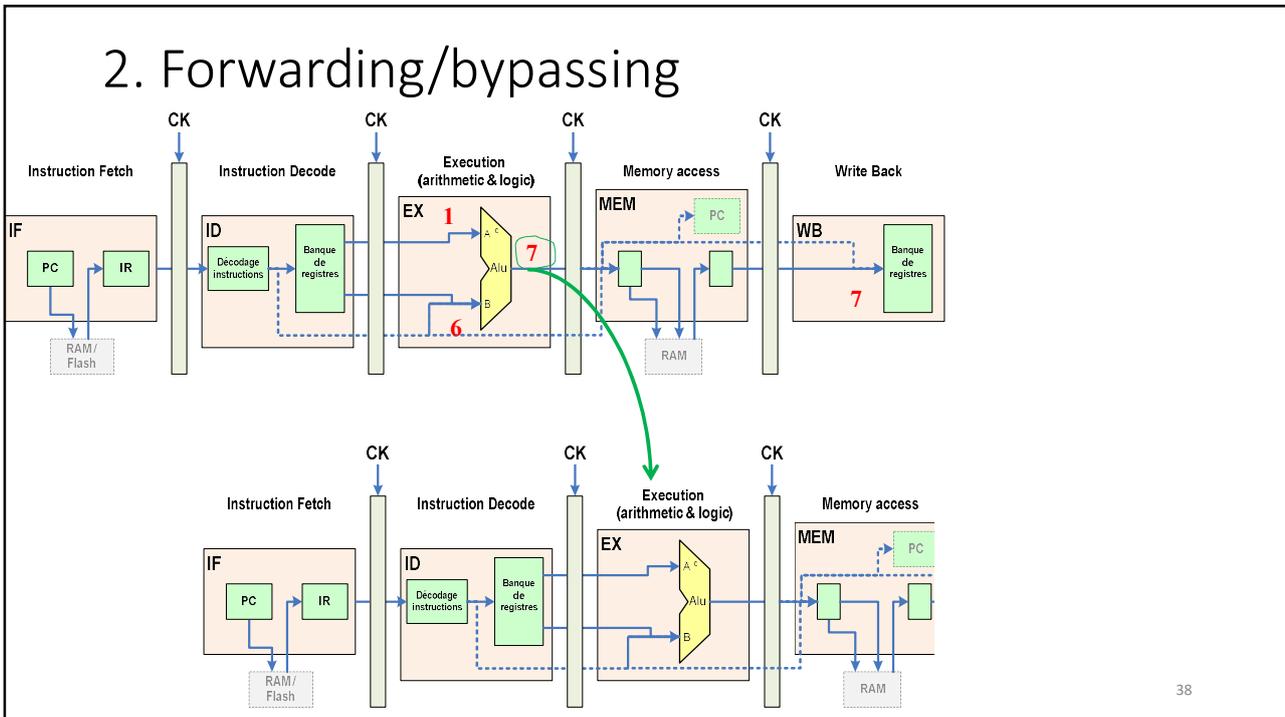
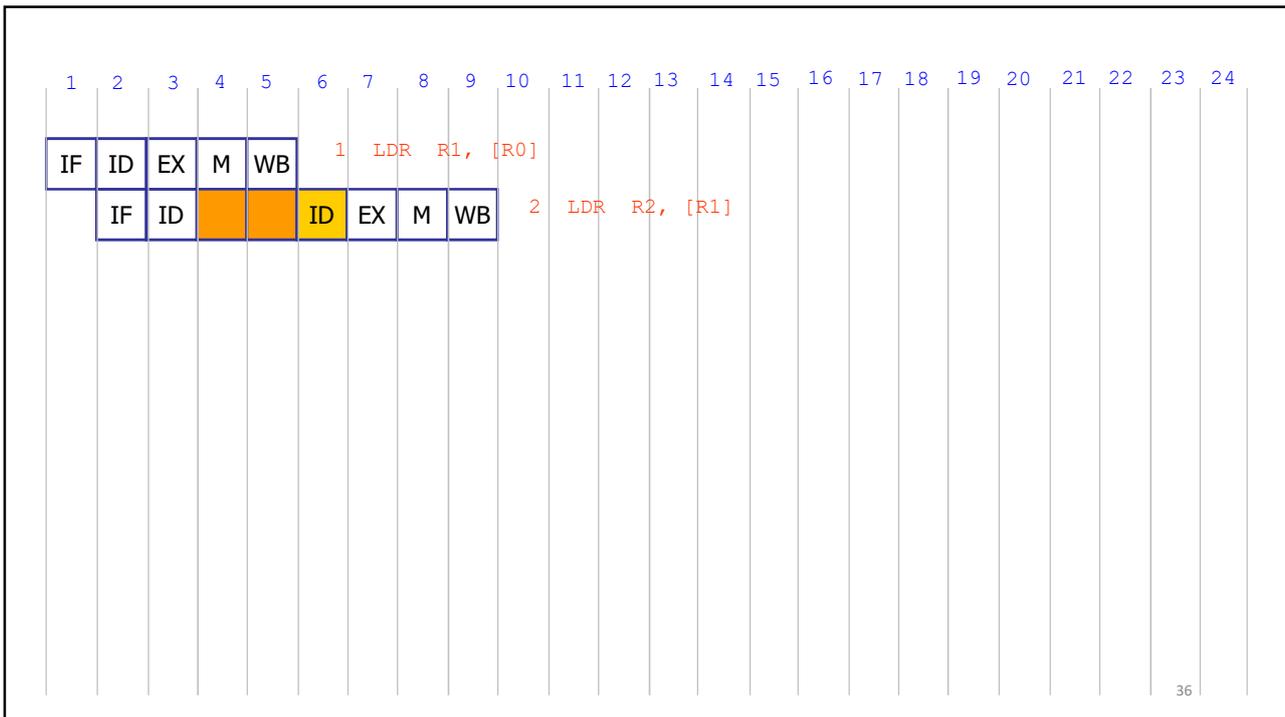
- Dessinez le chronogramme de l'exécution du code avec résolution des aléas par arrêt (hardware) du pipeline. Quel est l'IPC pour ces 9 instructions ?

```

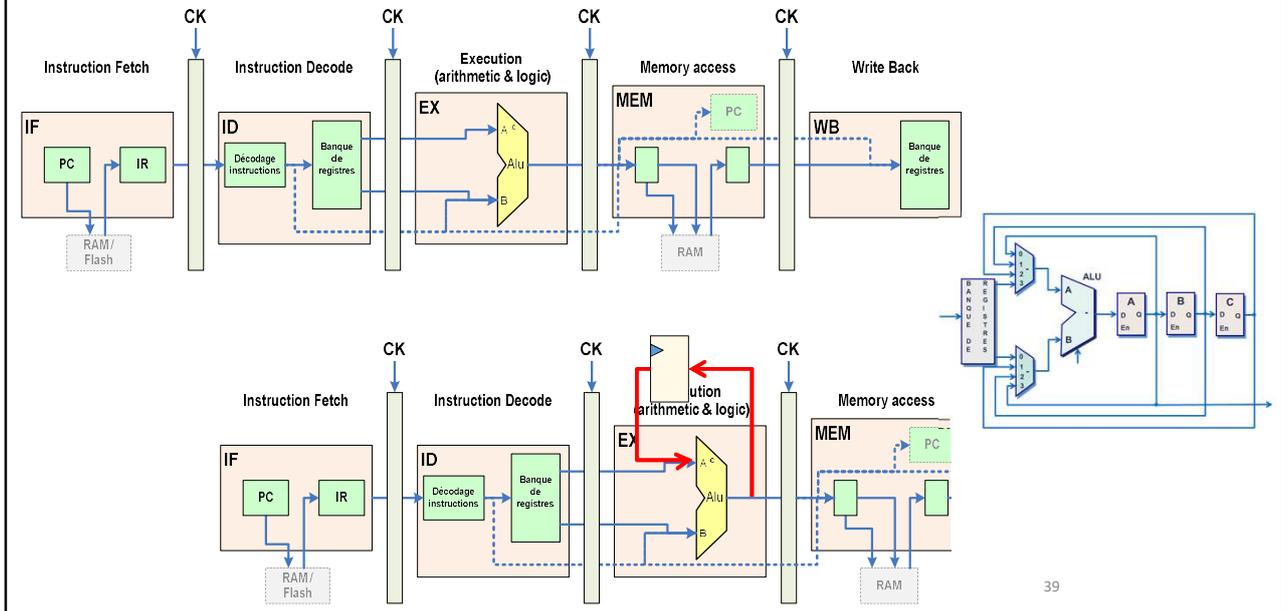
1 LDR R1, [R0]
2 LDR R2, [R1]
3 ADD R6, R5, R4
4 ADD R3, R1, R2
5 LDR R4, [R6]
6 SUB R2, R0, R4
7 ADD R7, R1, #4
8 ADD R4, R1, R3
9 SUB R6, R7, R4

```

35



## 2. Forwarding/bypassing



## Autres méthodes de résolution d'aléas

- Aléas insolubles par les méthodes vues précédemment si :
  - Les pipelines sont **très longs**  $>5$
  - Le temps de traitement et/ou le nombre de niveau de pipeline **varie** selon les instructions
- Deux approches dans ces cas :
  - **Ordonnement dynamique**
    - **Scoreboarding**
    - **méthode de Tomasulo**
  - **Prédiction dynamique**

## Instructions «In-order»

- Instructions lues dans l'ordre où elles sont lues en mémoire
- Processeur ralenti par des dépendances et des conflits

Decode	I1	I3	-	I5				
	I2	I4	-	I6				
Execute		I1	I1	-	-	-	-	
		I2	-	I3	I4	I5	I6	
Write-back			-	I1	-	I3	-	I5
			-	I2	-	I4	-	I6

Total number of cycles = 8

Notes:

- I1 requires two cycles to execute
- I3 and I4 conflict for functional unit
- I5 depends on I4
- I5 and I6 conflict for functional unit

41

## Ordonnancement dynamique («out-of-order»)

- Principe : **l'ordre d'exécution** des instructions est modifié dynamiquement pour éliminer les dépendances (et les aléas)
  - **Scoreboarding**
  - **Méthode de Tomasulo**

Decode	I1	I3	I5			
	I2	I4	I6			
Window	: I1, I2 : I3,I4 : I4,I5,I6 : I5 :					
Execute	I1	I1	I4	-		
	I2	I3	I6	I5		
Write-back			I1	I6	-	
		I2	I3	I4	I5	

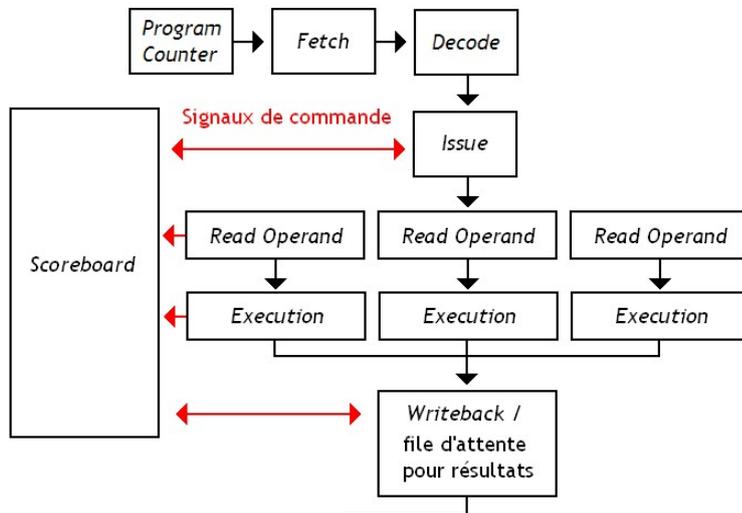
Notes:

- I1 requires two cycles to execute
- I3 and I4 conflict for functional unit
- I5 depends on I4
- I5 and I6 conflict for functional unit

Total number of cycles = 6

- I1 and I6 complete out-of-order
- I6 issues out-of-order

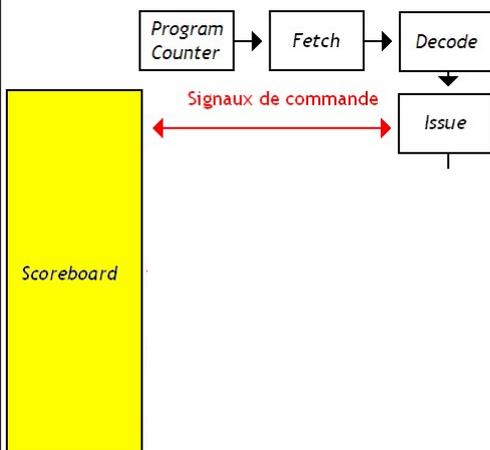
### 3. Scoreboarding



- Instructions décodées **dans l'ordre**
- **Scoreboard** utilisé pour gérer et détecter les dépendances
- **4 étapes**

43

### 3. Scoreboarding



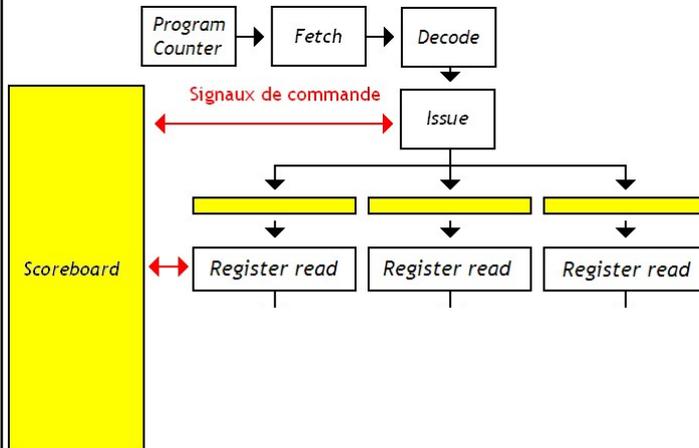
- **Emission** : le système vérifie quels registres vont être lus et écrits par l'instruction

WAW
<b>Emission (issue)</b>
L'instruction est bloquée jusqu'à ce que les instructions qui veulent écrire dans le même registre sont terminées.

*Inconvénient du scoreboarding (WAW) :*

44

### 3. Scoreboarding

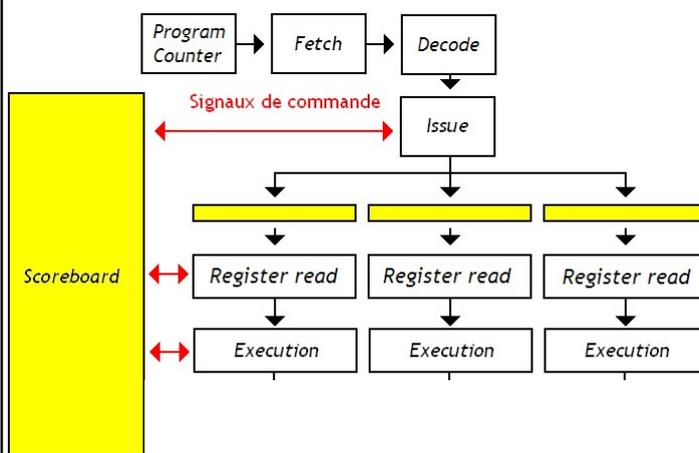


- **Read Operand** : les instructions dont les opérandes ne sont pas disponibles sont mise en attente dans une mémoire tampon

RAW
Read Operand
Les registres qui doivent être écrits par une autre instruction ne sont pas considérés disponibles jusqu'à ce qu'ils soient écrits.

46

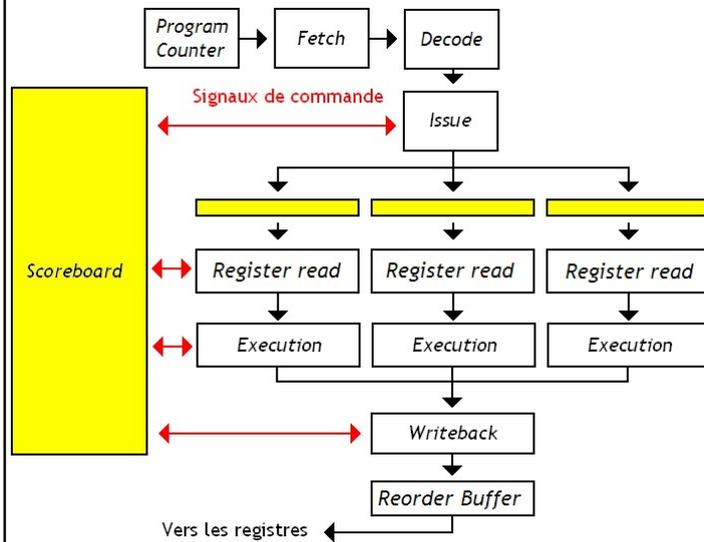
### 3. Scoreboarding



- **Execution** : Quand toutes les opérandes sont disponibles, l'instruction est exécutée. Lorsque le résultat est prêt, le scoreboard est notifié, ce qui lui permet de détecter la disponibilité des opérandes.

47

### 3. Scoreboarding



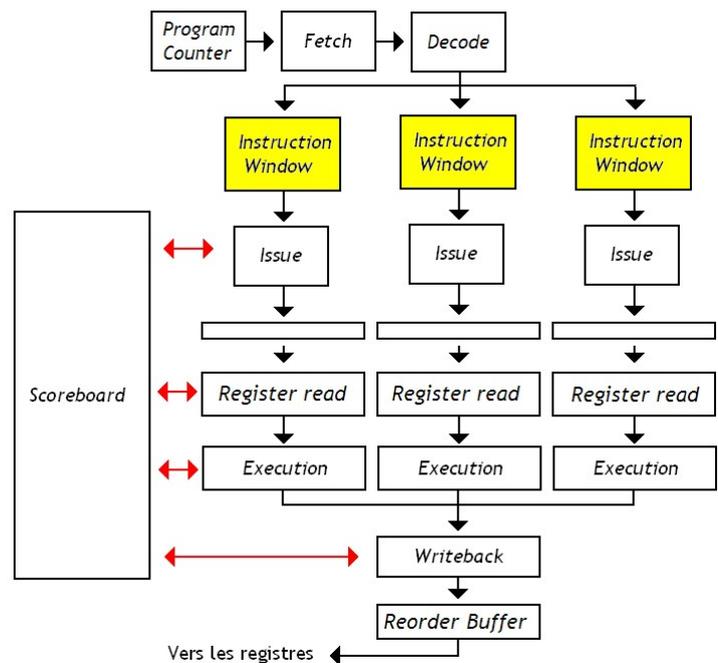
- **Writeback** : les résultats sont placés dans une file d'attente et s'enregistrent dans le banc de registres quand c'est possible. C'est le scoreboard qui donne l'autorisation d'écriture.

WAR
<b>Writeback</b>
Cette opération est retardée jusqu'à ce que les instructions précédentes (qui veulent lire le registre dans lequel cette instruction veut écrire) ont fini leur étape de «Read Operand».

48

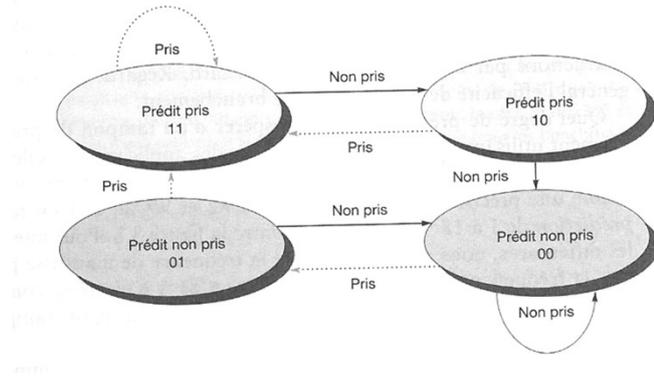
### 4. Méthode de Tomasulo

- L'étape d'émission (Issue) met en attente les instructions sans bloquer le pipeline.
- Utilisation de mémoires tampons (**fenêtre d'instructions** ou **stations de réservation**)



## 5. Prédiction dynamique de branchement

- Mécanisme dit du compteur 2 bits
- Machine d'état à 4 états
- Détecte si le branchement est habituellement pris ou non pris
- Accepte une exception



50

## Exercice : forwarding

Un processeur ARM avec pipeline à 5 niveaux exécute le programme assembleur suivant :

- Indiquez les dépendances de type RAW présentes dans le programme.
- Représentez schématiquement, cycle d'horloge par cycle d'horloge, l'exécution du programme dans le temps si la seule solution aux aléas du pipeline est l'arrêt de ce dernier (sans forwarding).
- Représentez de la même façon l'exécution du programme si le pipeline est doté de forwarding.

1	LDR	r1,[r5]
2	ADD	r5,r1,1
3	LDR	r1,[r6]
4	ADD	r3,r5,r6
5	SUB	r2,r6,#1
6	SUB	r4,r3,#5
7	ADD	r3,r2,r4
8	LDR	r2,[r7]
9	ORR	r4,r2,r1
10	SUB	r7,r3,#9

51

		Dep.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27
1	LDR	r1, [r5]	F	D	E	M	W																						
2	ADD	r5, r1, 1						1																					
3	LDR	r1, [r6]																											
4	ADD	r3, r5, r6						2																					
5	SUB	r2, r6, #1																											
6	SUB	r4, r3, #5																											
7	ADD	r3, r2, r4																											
8	LDR	r2, [r7]																											
9	ORR	r4, r2, r1																											
10	SUB	r7, r3, #9																											

		Dep.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27
1	LDR	r1, [r5]	F	D	E	M	W																						
2	ADD	r5, r1, 1						1																					
3	LDR	r1, [r6]																											
4	ADD	r3, r5, r6						2																					
5	SUB	r2, r6, #1																											
6	SUB	r4, r3, #5																											
7	ADD	r3, r2, r4																											
8	LDR	r2, [r7]																											
9	ORR	r4, r2, r1																											
10	SUB	r7, r3, #9																											

## Exercice : arrêt de pipeline et forwarding

Un processeur ARM avec pipeline à 5 niveaux exécute le programme assembleur suivant :

1	LDRH	r1, [r0]
2	LDRH	r2, [r0, #1*2]
3	ADD	r3, r1, r2
4	STRH	r3, [r0, #6*2]
5	LDRH	r4, [r0, #4*2]
6	ADD	r5, r1, r4
7	STRH	r5, [r0, #8*2]

a) Indiquez les dépendances de type RAW présentes dans le programme.

		Dep.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
1	LDRH	r1, [r0]	F	D	E	M	W																					
2	LDRH	r2, [r0, #1*2]																										
3	ADD	r3, r1, r2						1, 2																				
4	STRH	r3, [r0, #6*2]						3																				
5	LDRH	r4, [r0, #4*2]																										
6	ADD	r5, r1, r4																										
7	STRH	r5, [r0, #8*2]																										

## Exercice : arrêt de pipeline et forwarding

b) Représentez schématiquement, cycle d'horloge par cycle d'horloge, l'exécution du programme dans le temps si la seule solution aux aléas du pipeline est l'arrêt de ce dernier (sans forwarding).

	Dep.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	
1	LDRH r1, [r0]	F	D	E	M	W																						
2	LDRH r2, [r0, #1*2]																											
3	ADD r3, r1, r2		1,2																									
4	STRH r3, [r0, #6*2]		3																									
5	LDRH r4, [r0, #4*2]																											
6	ADD r5, r1, r4		1,5																									
7	STRH r5, [r0, #8*2]		6																									

56

## Exercice : arrêt de pipeline et forwarding

c) Représentez de la même façon l'exécution du programme si le pipeline est doté de forwarding.

	Dep.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	
1	LDRH r1, [r0]	F	D	E	M	W																						
2	LDRH r2, [r0, #1*2]																											
3	ADD r3, r1, r2		1,2																									
4	STRH r3, [r0, #6*2]		3																									
5	LDRH r4, [r0, #4*2]																											
6	ADD r5, r1, r4		1,5																									
7	STRH r5, [r0, #8*2]		6																									

58

## Exercice : arrêt de pipeline et forwarding

d) Réordonnez les instructions du programme de façon à supprimer tous les arrêts du pipeline avec le forwarding.

	Dep.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
1	<b>LDRH r1, [r0]</b>		F	D	E	M	W																				
2	<b>LDRH r2, [r0, #1*2]</b>																										
5	<b>LDRH r4, [r0, #4*2]</b>																										
3	<b>ADD r3, r1, r2</b>	1,2																									
4	<b>STRH r3, [r0, #6*2]</b>	3																									
6	<b>ADD r5, r1, r4</b>	1,5																									
7	<b>STRH r5, [r0, #8*2]</b>	6																									

60

## Exercice : arrêt de pipeline et forwarding

e) Supposons maintenant que le processeur ne puisse pas arrêter son pipeline et ne comporte pas un mécanisme de forwarding. Le compilateur résout les aléas en réordonnant les instructions et en introduisant des NOP. Donnez le code optimisé (minimum d'instructions) généré par le compilateur.

	Dep.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26
1	<b>LDRH r1, [r0]</b>		F	D	E	M	W																				
2	<b>LDRH r2, [r0, #1*2]</b>																										
5	<b>LDRH r4, [r0, #4*2]</b>																										
	<b>nop</b>																										
	<b>nop</b>																										
3	<b>ADD r3, r1, r2</b>	1,2																									
6	<b>ADD r5, r1, r4</b>	1,5																									
	<b>nop</b>																										
	<b>nop</b>																										
4	<b>STRH r3, [r0, #6*2]</b>	3																									
7	<b>STRH r5, [r0, #8*2]</b>	6																									

62

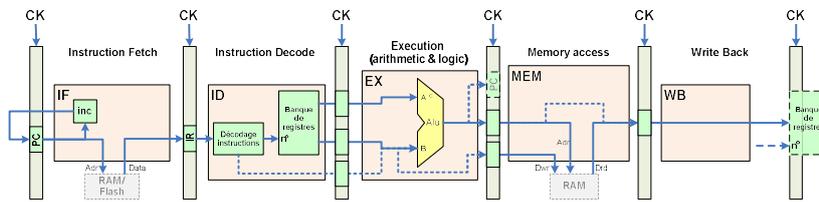
## Exercice : arrêt de pipeline

Soit un processeur ARM avec pipeline à 5 niveaux ayant l'architecture suivante et exécutant le programme suivant :

- a) Indiquez les dépendances de type RAW présentes dans le programme.
- b) Indiquez les aléas de contrôle.

```

0x00  MOV    r0,#0x05
0x02  MOV    r1,#0x13
0x04  ADD    r3,r0,r1
0x06  MOV    r4,#0x20
0x08  STRH   r3,[r4]
0x0A  ADD    r3,r3,r0
0x0C  MOV    r0,#0x01
0x0E  B      0x50
0x10  MOV    r3,#00
0x12  ADD    r1,r2,r3
0x14  LDRH   r1,[r4]
.....
0x50  LDRH   r3,[r4]
0x52  ADD    r1,r3,r0
    
```



64

## Exercice : arrêt de pipeline

c) Représentez schématiquement, cycle d'horloge par cycle d'horloge, l'exécution du programme dans le temps si la seule solution aux aléas du pipeline (de données ou de contrôle) est l'arrêt de ce dernier.

Adr	Instr.	Dépendance	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25
0x00	MOV r0,#0x05		F	D	E	M	W																				
0x02	MOV r1,#0x13																										
0x04	ADD r3,r0,r1	r0, r1																									
0x06	MOV r4,#0x20																										
0x08	STRH r3,[r4]	r3, r4																									
0x0A	ADD r3,r3,r0	r0, r3																									
0x0C	MOV r0,#0x01																										
0x0E	B 0x50																										
0x10	MOV r3,#00																										
0x12	ADD r1,r2,r3	r3																									
0x14	LDRH r1,[r4]	r1																									
0x16																											
0x50	LDRH r3,[r4]																										
0x52	ADD r1,r3,r0	r0, r3																									

66

## Exercice : état des registres avec forwarding

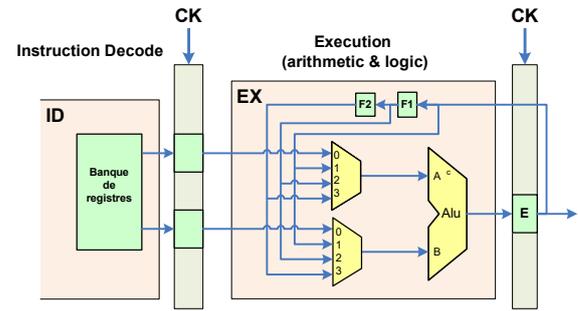
Un processeur ARM avec pipeline à 5 niveaux exécute le programme assembleur suivant.

```

0x00  MOV  r0,#0x05
0x02  MOV  r1,#0x13
0x04  MOV  r2,#0xA0
0x06  ADD  r3,r2,r1
0x08  ADD  r4,r1,r3
    
```

- Représentez schématiquement, cycle d'horloge par cycle d'horloge, l'exécution du programme dans le cas d'un pipeline avec forwarding.
- Vous devez indiquer l'état des registres E, F1 et F2 du forwarding en indiquant les situations où l'un de ces registres est utilisé.

Structure du forwarding dans l'étage Execute :



## Exercice : état des registres avec forwarding

Adr	Instr.	Dépendance	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	Utilisation registres forwarding
0x00	MOV r0,#0x05		F	D	E	M	W								
0x02	MOV r1,#0x13														
0x04	MOV r2,#0xA0														
0x06	ADD r3,r2,r1														
0x08	ADD r4,r1,r3														
0x0A															
0x0C															
<b>Etat des registres du forwarding</b>															
	registre E					r0	r1	r2	r3	r4					
	registre F1														
	registre F2														